

インソール設計ソフトウェア「オートデザインインソール G」が IT 導入補助金の活用可能に

3次元足型計測機の製造会社である株式会社ドリーム・ジーピー（大阪市浪速区、代表取締役社長：荒山元秀）（以下、DGP）のインソール設計ソフトウェア「Auto Design Insole G（オートデザインインソール・ジー）」が IT 導入補助金を利用して導入できるようになった。

オートデザインインソール G は、足の 3D データや義肢装具士が足型の採型に利用するトリッシュャムの 3D スキャンデータを利用して、インソールを自在に設計できる CAD システムとなっている。医療用のインソールは通常の製造現場、石膏で足をかたどりし、製作者の経験や勘で手作業をして製作されている。オートデザインインソール G は、3D データを基にインソールを設計し、設計データも保存できるので、再度同じ形のインソールがすぐに提供できるなどの再現性や作業効率において大きなメリットとなる。また、製造工程を電子化することにより、石膏などの産業廃棄物の削減ができる。

DGP では、オートデザインインソール G の他、3次元足型自動計測機、シャーム（トリッシュャム）計測器、インソール切削機などを販売、インソールの製造するためのソリューションや機器をワンストップで提供しており、一式を導入している義肢装具士や靴メーカー、靴小売店が多数ある。

DGP として、IT 導入補助金の活用によりオートデザインインソール G の導入先として、製造現場の電子化を進めたい経営者やコロナ禍でリモートワークを余儀なくされている義肢装具士などのインソール設計技術者に広がることを期待している。

▼計測からインソール製作の流れの例

- ① シャーム（トリッシュャム）もしくは3次元自動計測機で足型を 3D 計測する。
- ② 足型の 3D データを STL 出力する。
- ③ 「オートデザインインソール G」でインソールのデータを作製する。
- ④ そのデータをもとに、インソール自動切削機でインソールを切削し、完成する。

オートデザインインソール G は、グループ会社の株式会社マドックから購入すると IT 導入補助金が活用でき、通常 180 万円の販売価格のところ 90 万円で入手可能となった。その他、IT 導入補助金で購入できるソフトウェアとして、足底圧分布測定器 FootScan（フットスキャン）のデータを解析できる足圧分析ソフトウェアも IT 導入補助金のアイテムとして登録している。

IT 導入補助金の申し込みは、令和 2 年 12 月 18 日までとなっているため、購入の際は注

意が必要となる。

【オートデザインインソール G の製品案内サイト】

<https://myshoes.jp/auto-design-insole-g/>

【オートデザインインソール G の推奨スペック】

OS:Windows 10

64 ビットの Intel または AMD プロセッサ (ARM はサポートしていません。)

8GB のメモリ (RAM) またはそれ以上を推奨

600MB のディスク空き容量

OpenGL 4.1 対応のビデオカードを推奨

4GB の VRAM を推奨

【ドリーム・ジーピーについて】

3次元足型計測機を核として、3次元足型データを元にしたオリジナルインソールの企画設計、その設計データを切削するためのインソール専用切削機の開発、ラスト（木型）の CAD 設計サービス、足圧測定器の販売などの事業を展開している。

クラウド上で足型のデータベース化する「FOOTBANK」構想も進めており、足と靴のフィッティング専門店として「マイフットステーション銀座店」「マイフットステーション泉大津店」を開設し、お客様の声が直接聞ける場として、また、様々な新しい商品やサービスを発信する場と位置づけ展開している。

【企業概要】

社名：株式会社ドリーム・ジーピー

代表者：代表取締役 荒山元秀

設立：2006年9月

資本金：5175万円

事業内容：3次元足形計測機の製造販売

オリジナルインソールの企画

インソール切削機の製造販売

住所：〒556-0004 大阪府大阪市浪速区日本橋西 1-3-19

TEL：06-7650-8911 FAX：06-6630-0199

会社案内ページ URL：<https://www.dreamgp.jp/>

商品案内ページ URL：<https://myshoes.jp/>

【この件に関するお問い合わせ先】

[会社名] 株式会社ドリーム・ジーピー

[部署名] 営業部

[担当者名] 川合

[TEL] 06-7650-8911

[Email] info@dreamgp.jp

令和2年12月3日